- 6. Кроновер Р.М. Фракталы и Хаос в динамических системах: Основы теории. М.: Постмаркет, 1994. 352с.
- 7. Шустер Г. Детерминированный хаос. Введение в теорию и приложения. М.: Наука, 1998. 253с.
- 8. Лоскутов А.Ю., Михайлов А.С. Динамический хаос. М.: Наука, 2000. 294с.
- 9. Брандт 3. Анализ данных. Статистические и вычислительные методы для научных работников и инженеров. М.: Мир, ООО «Издательство АСТ», 2003. 686с.

Надійшла до редколегії 04.03.2019.

УДК 676.163.022

DOI 10.31319/2519-2884.34.2019.8

КАМЕЛЬ Г.И.\*, д.т.н., профессор ИВЧЕНКО П.С., к.т.н., доцент НОСЕНКО М,И.\*, к.т.н., доцент ЧАСОВ Д. П., к.т.н., доцент БЕЛОЗУБ Л.В.\*, инженер

Днепровский государственный технический университет, г. Каменское \*Запорожский авиационный колледж им. О.Г.Ивченко

## ОЦЕНКА ИЗНОСА СОПРЯГАЕМЫХ ДЕТАЛЕЙ КОНИЧЕСКИХ ТРИБОСИСТЕМ

**Введение.** Анализ работы роторных питателей транспортной системы установок непрерывной варки Камюр на протяжении 30-ти лет показал высокую эксплуатационную надёжность, долговечность и безаварийность работы в автоматизированных системах в качестве узлов трения-скольжения конических сопрягаемых поверхностей.

Постановка задачи. В процессе работы роторные питатели непрерывно в течение года подают щепу в варочный котёл щелочным раствором при температуре 160°С и давлении 1,2 МПа. При этом под давлением гидроабразивного потока щелочи происходит износ и увеличение зазора в питателе, что делает невозможной работу автоматизированной транспортной системы. Для уменьшения зазора в питателе используется механизм присадки ротора, позволяющий непрерывно в течение года компенсировать зазоры, образовавшиеся при износе.

Целью работы является установление общих закономерностей износа сопрягаемых поверхностей конических трибосистем до и после эксплуатации роторных питателей шведской фирмы Камюр.

Результаты работы. Среди методов повышения эксплуатационной надёжности, долговечности и безаварийности машин и механизмов новыми направлениями при проектировании машин являются: 1) создание конструкций, износ которых наименьшим образом влиял на работу механизма; 2) обеспечение принципа равномерности износа во времени; 3) циклическая компенсация износа [1]. Этим требованиям соответствуют детали и узлы, у которых конические рабочие поверхности. Известны работы [1-3], где описываются закономерности износа роторных питателей Камюр шведского производства, у которых сопрягаемые поверхности вращающегося ротора и корпуса выполнены с конусностью 1:20. Роторные питатели (РП) работают в тяжелых экстремальных условиях: щелочная среда; высокая температура более (160°C); избыточное давление (1,2 МПа) и необходимость подачи щепы в варочный котёл непрерывно в течение года. В процессе эксплуатации под действием щелочной гидроабразивной среды происходит

увеличение зазора между вращающимся ротором и корпусом, что сопровождается повышенным протеканием щелочи через питатель и прекращением загрузки варочного котла щепой. Для компенсации зазора в РП предусмотрен специальный механизм присадки, при помощи которого при перемещении ротора в осевом направлении вглубь конического корпуса на 1-2 мм происходит уменьшение зазора в РП на 25-50 мкм.

На рис.1,а приведена схема сопряжения конического ротора 1 с коническим корпусом 2 (предварительно ротор выдвинут из корпуса на величину начального режима ротора  $\Pi_H$  перед эксплуатацией), а на рис.1,б – положение РП после осуществления присадки ротора. При перемещении ротора в осевом направлении  $\Pi_H$  происходит уменьшение зазоров соответственно для ротора на величину  $S_{\rm ph}$  и корпуса  $S_{\rm KH}$ , которые связаны между собой зависимостью

$$S = S_{\text{pH}} + S_{\text{KH}} = \frac{\Pi_{\text{H}} \cdot K}{2} = \frac{\Pi_{\text{H}}}{2} \left( \frac{D_{\text{pH}} - d_k}{L_k} \right), \tag{1}$$

где  $S,~S_{\rm ph}$  и  $S_{\rm kh}-$  соответственно суммарный износ РП, ротора и корпуса, мм;  $\Pi_{\rm H}-$  прижим ротора, мм; K=1:20=2  $\alpha-$  конусность ротора и корпуса;  $\alpha-$  уклон ротора до эксплуатации, град;  $D_{\rm ph}$  и  $d_{\rm k}-$  наибольший и наименьший диаметры корпуса.

Из подобия прямоугольных треугольников находим зависимость между величиной уклона  $\alpha_{\rm ph}$  ротора, износом корпуса, величиной присадки ротора:

$$tg\alpha_{pH} = \frac{S_{KH}}{\Pi_{H} \cdot \cos \alpha}, \quad \alpha_{pH} = arctg \frac{S_{KH}}{\Pi_{H} \cdot \cos \alpha},$$
(2)

где  $\alpha_{\mathrm{ph}}$  – угол уклона ротора несопрягаемой его поверхности, град.

Многолетние наблюдения за работой РП показывают, как происходит изменение углов уклонов ротора и корпуса до и после эксплуатации. На рис.1,в и 1,г приведены схемы износа 3 на корпусе и роторе после 1-го этапа эксплуатации.

Величина износа ротора определяется по формуле:

$$S_{\rm pH} = \frac{\Pi_{\rm H} \cdot \sin(\alpha - \alpha_{\rm p})}{\sin \alpha_{\rm p}}, \qquad (3)$$

Из рис.1,в и 1,г видно, что угол уклона сопряжения ротора и корпуса не изменяется как до, так и после эксплуатации, а угол уклона ротора, вышедшего из сопряжения, уменьшается.

На втором этапе эксплуатации дальнейшее осевое перемещение ротора вглубь конического корпуса (рис.1,д, 1,e) позволяет дополнительно компенсировать износ. При перемещении ротора на величину прижима  $\Pi$  величина износа ротора и корпуса определяется по формуле:

$$S_{\rm K} = \frac{\Pi - \sin(\alpha - \alpha_{\rm K})}{\cos \alpha_{\rm K}},\tag{4}$$

где  $S_{\rm K}-$  износ корпуса, мм;  $\alpha$  и  $\alpha_{\rm K}-$  исходные углы уклона корпуса до и после эксплуатации.

Угол уклона корпуса после эксплуатации определяется по формуле:

$$\alpha_{\rm K} = \operatorname{arctg}\left(\operatorname{tg}\alpha - \frac{S_k}{\Pi \cdot \cos \alpha}\right).$$
 (5)

Из рис.1,д и 1,е видно, что после второго этапа эксплуатации присадки ротора величина износа 4 распределяется следующим образом: на участках сопрягаемых поверхностей конусность остаётся постоянной, а на участках ротора и корпуса, вышедших из сопряжения, изменяется согласно формулам (2) для ротора, а для корпуса определяется по формуле:

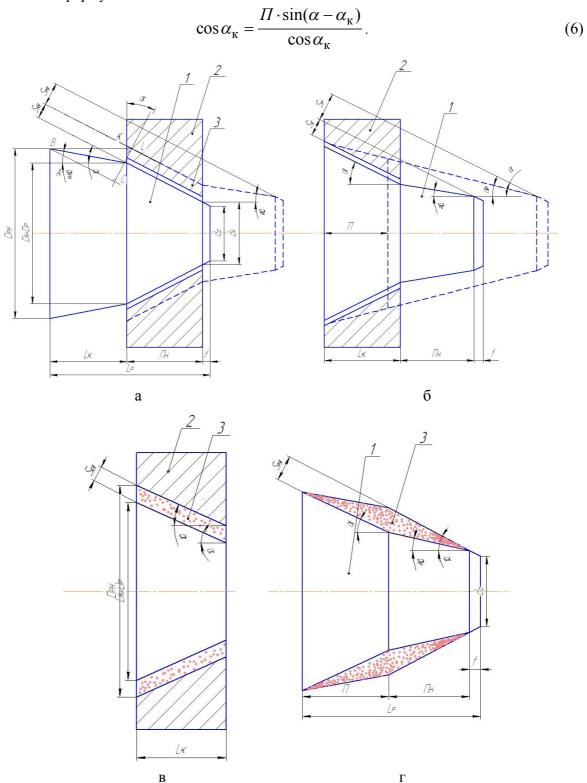
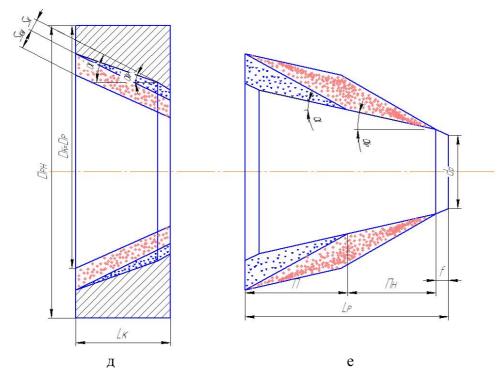


Рисунок 1 — Схема сопряжения рабочих конических поверхностей ротора и корпуса установки Камюр



1 – ротор; 2 – корпус; 3 и 4 – износ после первой и второй присадки ротора;

а, б — сопряжение до и после эксплуатации; в, г — износ на поверхности корпуса и ротора после первого этапа перемещения ротора на величину  $\Pi_{\rm H}$ ; д, е — износ на поверхностях корпуса и ротора после второго этапа присадки ротора  $\Pi$ ;  $S_{\rm KH}$  и  $S_{\rm pH}$  — износ корпуса и ротора после первой присадки;  $S_{\rm K}$  и  $S_{\rm p}$  — износ корпуса и ротора после второй присадки;  $\alpha$  ,  $\alpha_{\rm p}$  ,  $\alpha_{\rm K}$  — величины углов сопряжения, ротора и корпуса;  $\Pi_{\rm H}$  ,  $\Pi$  — прижим ротора после первого и второго этапов присадки;  $D_{\rm pH}$  — наибольший диаметр ротора;  $D_{\rm K}$  =  $D_{\rm p}$  — наибольшие основания ротора и корпуса;  $d_{\rm p}$  и  $d_{\rm K}$  меньшие основания ротора и корпуса; f = 10 мм — выступающая часть ротора

Рисунок 1, лист 2

С учетом формул (1), (3),(4) определим суммарную величину рабочих слоев ротора и корпуса, которые используются для компенсации износа:

$$S = S_{\rm ph} + S_{\rm kh} + S_{\rm p} + S_{\rm k} = \frac{(\Pi_{\rm H} + \Pi) \cdot K}{2}, \tag{7}$$

**Выводы.** 1. Для автоматизации технологических процессов целесообразно использовать в узлах трения конические сопрягаемые поверхности, которые обеспечивают в течение длительного времени циклическую компенсацию зазора, образовавшегося в результате износа.

- 2. Углы конусности и уклонов на сопрягаемых поверхностях сохраняются постоянными как на вращающейся детали, так и неподвижной детали. Углы конусности и уклонов на сопрягаемых поверхностях, вышедших из сопряжения, отличаются от первоначальных значений.
- 3. Суммарная величина износа ротора и корпуса, идущая на компенсацию износа в узлах трения, зависит от исходной конусности и величины осевого перемещения одной из деталей.

4. Получены математические зависимости для определения суммарного износа сопрягаемых деталей, величины углов конусности и уклонов сопряжений.

## ЛИТЕРАТУРА

- 1. Костецкий Б.Н., Носовский Н.П., Бершадский Л.Н. Надежность и долговечность машин. К.: Техніка, 1975, 408с.
- 2. Нечаев Г.И., Камель Г.И. Повышение надежности и продуктивности загрузочных устройств непрерывной варки целлюлозы и полуцеллюлозы: монография. Луганск: Восточно-укр. нац. ун-т им. В.Даля, 2005. 392с.
- 3. Камель Г.И. Роторные питатели установок непрерывной варки целлюлозы: монография. М.: Лесная промышленность, 1987. 160с.

Поступила в редколлегию 28.02.2019.

УДК 671.791

DOI 10.31319/2519-2884.34.2019.9

КАМЕЛЬ Г.И.\*, д.т.н., профессор ГАСИЛО Ю.А., к.т.н., доцент ИВЧЕНКО П.С., к.т.н., доцент ВОЛКОВ Г.П.\*, к.т.н., доцент ЗАДОЯ Н.О.\*, к.т.н., доцент

Днепровский государственный технический университет, г. Каменское \*Запорожский авиационный колледж им. О.Г.Ивченко

## НЕКОТОРЫЕ ЗАКОНОМЕРНОСТИ ИЗНОСА СОПРЯГАЕМЫХ ПОВЕРХНОСТЕЙ, ОСНОВАНИЙ И СРЕДНИХ ПЕРЕМЫЧЕК ДЕТАЛЕЙ КОНИЧЕСКИХ ТРИБОСИСТЕМ

**Введение**. Основания и средние перемычки ротора (вращаются) и корпуса (неподвижные) выполняют следующие функции: обеспечивают автономную работу двух секций; осуществляют автономную работу циркуляции щелочи высокого и низкого давлений; являются каркасом, на котором удерживаются остальные детали, обеспечивающие выполнение всех функций питателя высокого давления (ПВД); поддерживают разность давлений между секциями.

Постановка задачи. Согласно работе [1] из всех видов отказов оборудования транспортно-загрузочной системы (ТЗС) на долю роторного питателя высокого давления (ПВД) приходится 80%, а в самом роторном ПВД 95% всех отказов приходится на выполнение технологической операции компенсации критического зазора (ККЗ). ККЗ выполняется оператором вручную при осевом перемещении конического ротора вглубь конического корпуса. При уменьшении зазора в роторном ПВД конических трибосистем (КТС) происходят сложные триботехнические процессы, которые мало освещены в технической литературе. Известно [1], что на долю оснований и средних перемычек (О и СП) ротора и корпуса приходится от 10 до 25% всех рабочих конических сопрягаемых поверхностей КТС.

Цель исследования – установить закономерности сопряжений и износа в процессе трения в контактном пространстве фрикционных пар оснований и средних перемычек ротора и корпуса.

**Результаты работы.** Объектом исследования выбраны конические роторные питатели шведской фирмы Камюр, которые осуществляют непрерывно в течение года транспортирование и загрузку варочного котла древесной щепой под высоким давлением.

Условно все сопрягаемые поверхности ротора и корпуса КТС, согласно работе [1], делятся на три характерных участка: